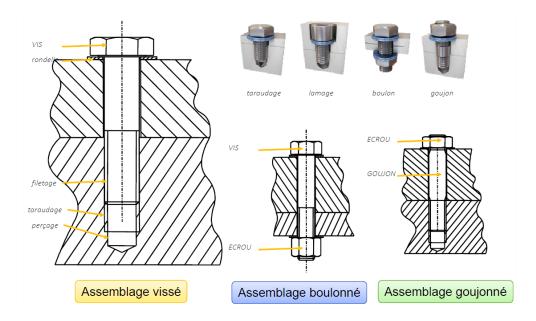
#### BTS CPRP Jean Moulin Lycée Béziers

# S5.1: Système vis-écrou

#### Les éléments filetés:

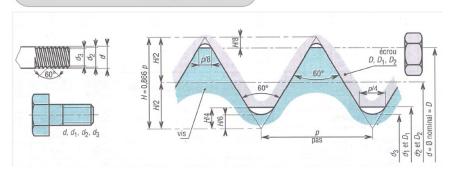


### Classes de qualité NFE 27-225:



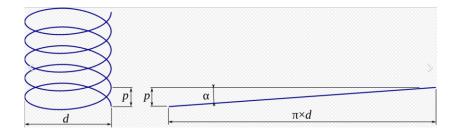
#### Géométrie du filetage ISO NFE 03-001:

- d : diamètre nominal en mm
- p : pas en mm
- $d_1=D_1=d-1,0825*p$  diamètre en sommet d'écrou
- $d_2$ = $D_2$ =d-0,6495\*p diamètre moyen de la vis
- $d_3$ =d-1,2268\*p: diamètre à fond de filet
- $d_{eq} = (d_2 + d_3)/2 = d-0.9382*p$
- $A_s$ : section résistante:  $A_s = \pi . d_{eq}^2 / 4$  (=  $S_b$ )

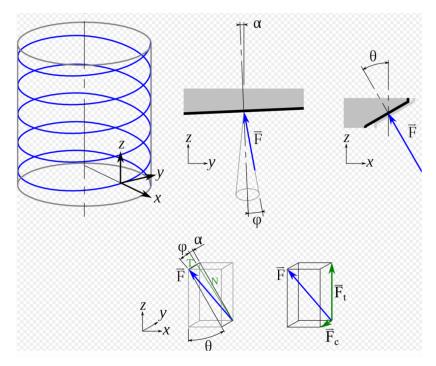


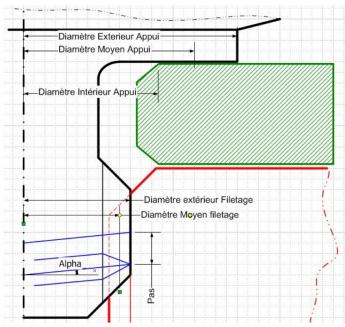


# Angle d'hélice:



## Les efforts mis en jeu:







Relations: couple de serrage et effort de serrage:

1) 
$$Cs = C1 + C2$$

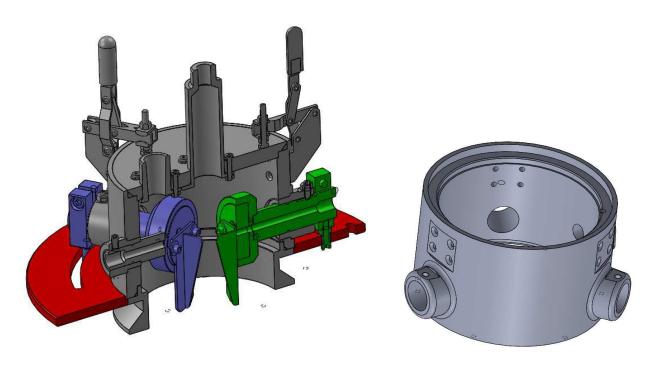
2) C1 = Ft x r x tg 
$$(\alpha + \phi')$$

3) C2 = Ft x re x tg 
$$\varphi$$

4) 
$$tg \varphi' = tg \varphi / cos \beta$$

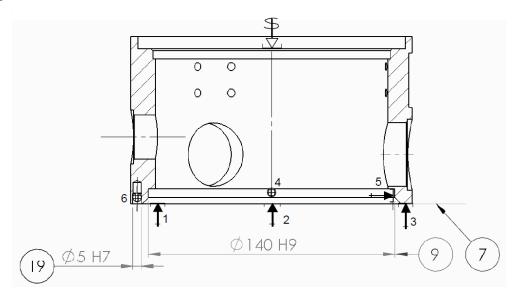
# SUJET 1: Mise en situation du mécanisme :

Le thème d'étude concerne un système de dépollution par arcs rampants qui a été développé par le LEICA\* de Rouen



#### Phase d'usinage sur CUH:

Le maintien en position sera réalisé à l'aide d'une rondelle fendue maintenue et en utilisant un **goujon M12**.



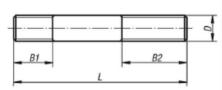
Le fabricant souhaite vérifier la tenue mécanique du goujon M12, classe de résistance 8.8. Vu la complexité de la trajectoire d'outil, il n'a pas envisagé de calculs d'efforts d'usinage. En revanche, au moment des essais d'usinage, il a constaté, qu'instaurer au niveau de l'écrou un couple de serrage de 15 Nm, permet de garantir le bridage de la tête de réaction supérieure dans de bonnes conditions. Il veut alors s'assurer que cette valeur n'amène pas le goujon proche de sa limite de rupture.



# Goujon:



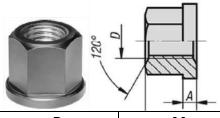
Description Matière : Acier de traitement 1.1181.

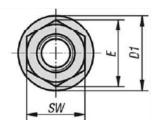


Finition: Classe	de	résistance	8.8,	bruni
------------------	----	------------	------	-------

D	L	B1	B2
M12	125	18	30

#### Ecrou à embase:





D	M	Α	D1	SW	E
M12	18	4	25	18	20.8



# Sujet 2: Mise en situation du mécanisme

Il s'agit d'un moto réducteur de vitesse électromécanique LEROY SOMER type Mini bloc MVA.

Les moto réducteurs de vitesse Mini bloc MVA sont des appareils à roue et vis.

Ces moto réducteurs sont particulièrement **compacts** et **légers** tout en gardant de hautes performances.

Leur conception est **modulaire** et permet de **nombreuses adaptations** (motorisation, arbre de sortie, position de montage ...) afin de répondre au mieux aux problèmes posés.

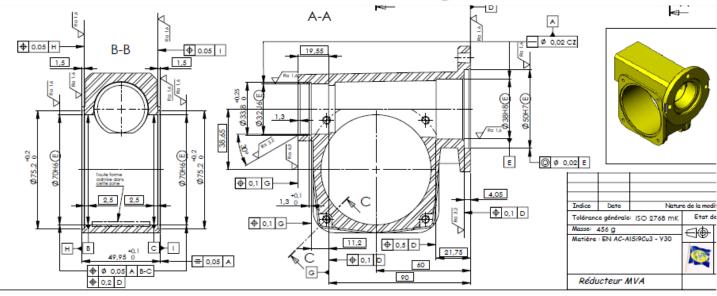
## 2) Caractéristiques générales

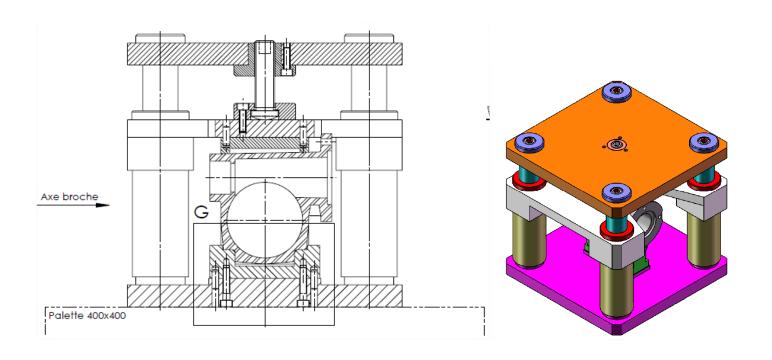
Taille du Moto réducteur : MVA

Moment nominal de sortie : de 1 à 33 N.m

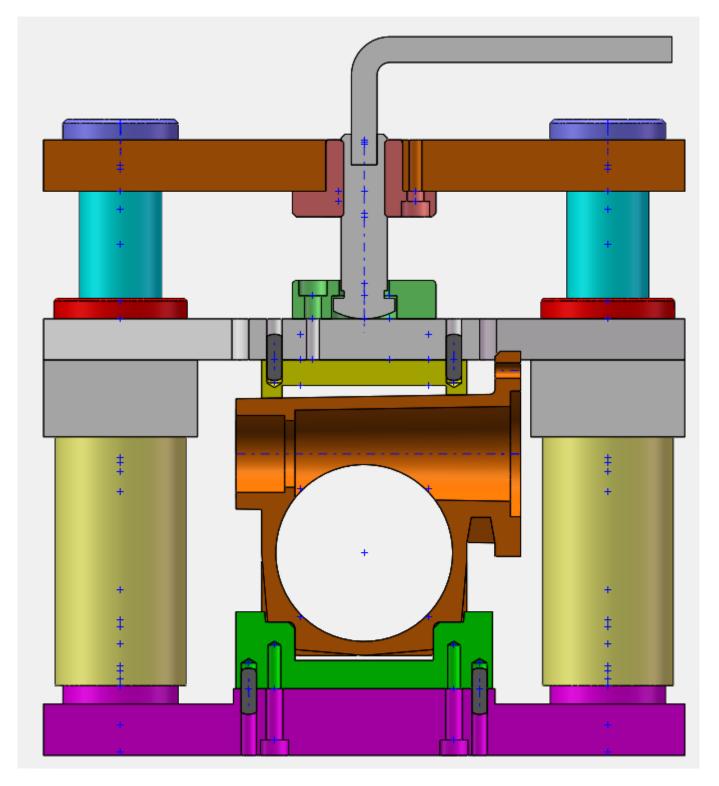
Puissances : de **0,04 à 0,37 kW** Rapport de réduction de **5 à 90** 













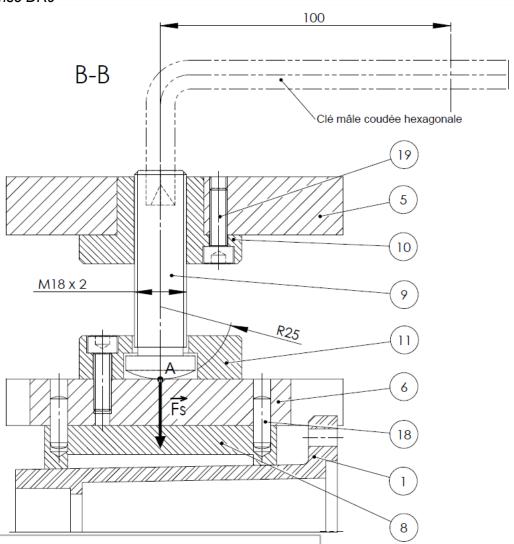
En fonction du couple **Cs**, il est nécessaire de calculer l'effort résultant **Fs** sur l'**interface serrage** (Rep.**8** du document réponse **DR9**) en liaison complète avec la **plaque** (Rep.**6** du document réponse **DR9**).

Cette valeur d'effort à calculer sera exploitée par la suite dans le dossier pour une analyse de la déformée de la pièce à l'aide d'un logiciel COSMOS de calcul.

## Hypothèses:

- facteur de frottement  $\mu = \mu' = \tan \varphi = 0.1$ 
  - 1) Déterminer l'effort de serrage **Ft** exercé par la vis sur l'interface de serrage.

### Document réponse DR9





## **MODULE DE YOUNG:**

Alliages			
Matériaux	Module (GPa)		
Acier de construction	210		
Acier à ressorts	220		
Acier inoxydable 18-10	203		
Bronze (cuivre + 9 à 12 % d'étain)	124		
Bronze au béryllium	130		
Cuivre laminé U4 (Recuit)	90		
Cuivre laminé U4 (Écroui dur)	150		
Duralumin AU4G	75		
Fontes	83 à 170		

# Matage, pression de HERTZ:

$$r_m=1\text{, }11\sqrt[3]{\frac{F\,.R}{E}}$$